

Satz 8: Sei  $V$  ein  $K$ -VR mit  $\dim(V) =: n < \infty \Rightarrow V \cong K^n$ .

Bew.: Sei  $S = \{v_1, v_2, \dots, v_n\} \subseteq V$  eine Basis.

Definiere  $f : K^n \rightarrow V, \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \mapsto \sum_{i=1}^n x_i v_i$ . Nachprüfen:  $f$  ist linear.

Kern( $f$ ) =? Sei  $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in \text{Kern}(f) \Rightarrow f \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = 0 \Rightarrow \sum_{i=1}^n x_i v_i = 0 \Rightarrow$

$x_i = 0 \forall i$ . Also  $\text{Kern}(f) = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \right\} \xrightarrow{\text{Prop. 3}} f$  injektiv

$f$  surjektiv: Sei  $v \in V$  beliebig. Wegen  $V = \langle S \rangle$  gibt es  $x_1, \dots, x_n \in K$  mit  $v = f \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ . Also  $f$  surjektiv.

Darstellungsmatrix: Seien  $v, w$   $K$ -VRe,  $n = \dim(V) < \infty, m = \dim(W) < \infty$ . Wähle Basen  $S = \{v_1, \dots, v_n\}, T = \{w_1, \dots, w_m\}$  von  $V$  bzw.  $W$ .

Sei  $f : V \rightarrow W$  eine lineare Abbildung.

Sei  $j \in \{1, \dots, n\} \Rightarrow f(v_j) \in W \Rightarrow \exists a_{1,j}, a_{2,j}, \dots, a_{m,j} \in K$  mit  $f(v_j) = \sum_{i=1}^m a_{ij} w_i, a_{ij}$  eindeutig.  $A := (a_{ij}) \in K^{m \times n}$  ist die Darstellungsmatrix von  $f$  (bzgl.  $S$  und  $T$ ). Notation:  $A =: D_{S,T}(f)$ .

$f$  ist durch  $A$  eindeutig bestimmt! Sei nämlich  $v \in V \Rightarrow \exists x_1, \dots, x_n \in K, v = \sum_{j=1}^n x_j v_j$ . Die  $x_i$  sind die Koordinaten von  $v$  (bzgl.  $S$ ).  $f(v) = f(\sum_{j=1}^n x_j v_j) = \sum_{j=1}^n x_j f(v_j) = \sum_{j=1}^n x_j \sum_{i=1}^m a_{ij} w_i = \sum_{i=1}^m (\sum_{j=1}^n a_{ij} x_j) w_i$ .

Regeln:  $S$  Bsis von  $V, T$  Basis von  $W, f : V \rightarrow W$  linear,  $A = D_{S,T}(f)$ .

(a) In den Spalten von  $A$  stehen die Koordinaten (bzgl.  $T$ ) der Bilder der Basisvektoren von  $V$ .

(b) Ist  $v \in V$  mit Koordinaten  $x_1, \dots, x_n \in K$  (bzgl.  $S$ ), so sind  $\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix} :=$

$A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$  die Koordinaten  $y_1 \dots y_m$  von  $F(v)$  bzgl.  $T$  gegeben.

(c) Falls  $V = W$ , so wird "immer"  $S = T$  gewählt.

Bsp.: (1)  $V = W = \mathbb{R}^2, f =$  Drehung um 90 Grad nach links.  $S = T = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$  Standard-Basis  
 $\begin{matrix} e_1 & e_2 \\ f(e_1) = e_2 = 0 * e_1 + 1 * e_2 \end{matrix}$

$$f(e_2) = -e_1 = (-1) * e_1 + 0 * e_2. \quad A = D_{S,T}(f) = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$(2) \quad v = w = \{f \in K[X] \mid \deg(f) < 3\}, \quad S = T = \{1, x, x^2\}$$

$$\varphi : v \rightarrow v, f \mapsto f' \quad (\text{Ableitung}) \quad \varphi(1) = 0, \varphi(x) = 1, \varphi(x^2) = 2x \Rightarrow A =$$

$$D_{S,S}(\varphi) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

## Kapitel IV Analysis

Stichworte: Folgen, Reihen, Grenzwerte, Stetigkeit, differenzieren, Integral

### §20 Reelle Zahlen

Wiederholung Kap. II

Konstruktion von  $\mathbb{N}$ :  $0 = \emptyset, 1 = \{0\} = \{\emptyset\}, 2 = \{0, 1\} = \{\emptyset, \{\text{emptyset}\}\}, \dots \rightarrow$   
 Peano-Axiome, Definition von  $+, *,$  Rechenregeln, Def. von " $\leq$ ".

- Konstruktion  $\mathbb{N} \rightsquigarrow \mathbb{Z}$  (ganze Zahlen)  $\rightarrow \mathbb{Z}$  ist kommutativer Ring mit " $\leq$ ".
- Konstruktion  $\mathbb{Z} \rightsquigarrow \mathbb{Q}$  (rationale Zahlen)  $\rightarrow \mathbb{Q}$  ist ein Körper mit " $\leq$ ".
- Konstruktion  $\mathbb{Q} \rightsquigarrow \mathbb{R}$  (reelle Zahlen): Dedekindsche Schnitte
- Konstruktion  $\mathbb{R} \rightsquigarrow \mathbb{C}$  (komplexe Zahlen)  $\rightarrow \mathbb{C}$  ist algebraisch abgeschlossener Körper (ohne " $\leq$ ")

Eigenschaften von  $\mathbb{R}$ :

Satz 1: (a)  $\mathbb{R}$  ist ein Körper ( $(\mathbb{R}, +)$  und  $(\mathbb{R} \setminus \{0\}, *)$ ) sind abelsche Gruppen.

(Distributivgesetz)

(b)  $\mathbb{R}$  hat eine Totalordnung " $\leq$ " mit  $\forall a, b, c \in \mathbb{R}$ :

(i)  $a \leq b \Rightarrow a + c \leq b + c$

(ii)  $a \leq b$  und  $c \geq 0 \Rightarrow ac \leq bc$

$\rightarrow \mathbb{R}$  ist Körper mit (c) Jede nicht-leere, nach unten beschränkte Menge  $A \subseteq \mathbb{R}$  besitzt ein Infimum  $\alpha \in \mathbb{R}$ .

Erinnerung: Eine Menge  $A \subseteq \mathbb{R}$  heißt nach unten beschränkt, falls ein  $y \in \mathbb{R}$  existiert mit  $\forall x \in A: y \leq x$ .  $y$  heißt dann untere Schranke von  $A$ . Es gibt dann mehrere untere Schranken! Z.B. ist mit  $y$  auch  $y - 1$  untere Schranke.